

Tuleva keskipäiväsijainti

		DR ₁ Merk.paikka		Lat φ_1	Lon λ_1	Alus ajaa Mer.pass. -paikalle, jolloin $^{\circ}\text{LHA} = 360^\circ$		Aluksen liike
Auringon aamupäiväkorkeus						Ajoaika Mer.Pass. -paikalle = Auringon kulkuaika (Δt)		Nopeus f
$H_i =$	Päivä	klo =		KrT =		UT =		Suunta K
$i_k =$		klok =		krk =		$\Delta t =$		Ajoaika Δt
$H_h =$		→ ZT =		KrT =		UT M.P. =		$\Delta t = (360^\circ - \text{LHA})/15$
Dip =		zc =		12h		UT päivä =		$d =$
$H_a =$		→ UT		UT =		LMT M.P. =		$^{\circ}\text{Dec} =$
$\text{Ork} =$	GHA =	d: =				$\pm\lambda/-15$		dk
$\Delta R =$	k^{ms} =	Dec =				UT Mer.pass.		Dec
$H_t =$	$v_k =$	$\pm dk =$						DR Mer.pass.
$H_L =$	GHA =	Dec =						Lat φ
$\Delta H =$	$\pm\lambda =$							Lon λ
	mpk	LHA =						
		$\pm 360^\circ$						
		LHA =						
$\sin H_L = \sin Lat \cdot \sin Dec + \cos Lat \cdot \cos Dec \cdot \cos LHA$				φ ja Dec samanmerkkiset		Ajoaika Mer.Pass. -paikalle $(360^\circ - \text{LHA}_1)/(15 + (f \cdot \sin K)/(60 \cdot \cos \Phi_k))$		
				φ > Dec	φ < Dec			
				90° =	$H_t =$			
				+ Dec =	+ Dec =			
				- $H_t =$	- 90° =			
				$\Phi_{OP} =$	$\Phi_{OP} =$			
$\cos Z = (\sin Dec - \sin Lat \cdot \sin H_L) / (\cos Lat \cdot \cos H_L)$				H _t takaisinlaskenta		φ ja Dec erimerkkiset		
						90° =		
						- Dec =		
						- $H_t =$		
						$\Phi_{OP} =$		
$Z =$	Zn=z kun LHA >180°				(LHA = 360°)			
Zn =	Zn = 360°-z kun LHA ≤180°							